

Endelig tilpasning af Færø geoiden til GPS og nivellelement/vandstand: FOGEOID2011

*Rene Forsberg
 Geodynamikafdelingen, DTU-Space
 3 Okt / 17 Okt 2011*

Dette notat giver baggrund for den endelige tilpasning af den gravimetriske geoide på Færøerne, baseret på nivellelement, GPS og vandstandsmålinger. Den tilpassede geoidemodel – FOGEOID2011 – repræsenterer den endelige udnyttelse den ”gravimetriske geoide” baseret på satellitdata, tyngdekraft data og digitale terrænmodeller, se notat [1], tilpasset til de lokale GPS og nivellelementsmålinger, se notat [2].

Tilpasning af geoiden beregnet fra tyngde-, højde- og satellitdata (*”fo_geoid10”*) foretages med *mindste kvadraters kollokation*. Dette er en optimal estimations metode, og er en variant af Kriging. I metoden udnyttes at geoidehøjder uddover den klassiske gravimetriske metode, også kan bestemmes ved

$$N^{GPS} = h^{GPS} - H \quad (1)$$

hvor H er den nivellerede højde, og h^{GPS} ellipsoidehøjden fra GPS. Geoidehøjder bestemt på denne måde refererer til et lokalt højdesystem, og kan ikke uden videre sammenlignes med den gravimetriske geoide, som principielt refererer til et globalt system. Geoidehøjder beregnet med (1) vil direkte indeholde fejl i nivellelement, GPS (f.eks. antennehøjdefejl) og effekter fra landhævning.

For at få en geoide som kan benyttes i praksis til GPS, må der derfor tilpasses en empirisk ”interpolationsflade”

$$\varepsilon = N_{grav} - N^{GPS} \quad (2)$$

således at den endelige tilpassede geoide opnås ved

$$N^{\text{tilpasset}} = N + \varepsilon \quad (3)$$

Fladen ε interpoleres i kollokation ved at estimere en konstant samt en residual korrektion, som beskrives med en 2. ordens Markov kovariansfunktion af form

$$C_{\varepsilon\varepsilon}(s) = C_0(1+\alpha s)e^{-\alpha s} \quad (4)$$

hvor s er afstanden, α er en konstant som beskriver *halveringslængden* af signalet, og C_0 variansen. Metoden virker i praksis som en ”trade-off” mellem glathed af ε -fladen, og den eksakte fit af geoiden i de givne GPS-nivellelementspunkter. Metoden er i praksis implementeret i GRAVSOFT pakken i et nyudviklet programmodul *fitgeoid* som primært bygger på kollokationsmodulet *geogrid*.

Referencer

- [1] Forsberg, R.: Ny Gravimetrisk Geoide for Færøerne. DTU-Space Notat, April 2010.
- [2] Engsager, K.: Koter til anvendelse i definition af FVR09 og tilpasning af geoide. KMS notat, August 2011.
- [3] Forsberg, R and C C Tscherning: Overview manual for the GRAVSOFT Geodetic Gravity Field Modelling Programs, 2nd Ed. Technical report, DTU-Space, August 2008.

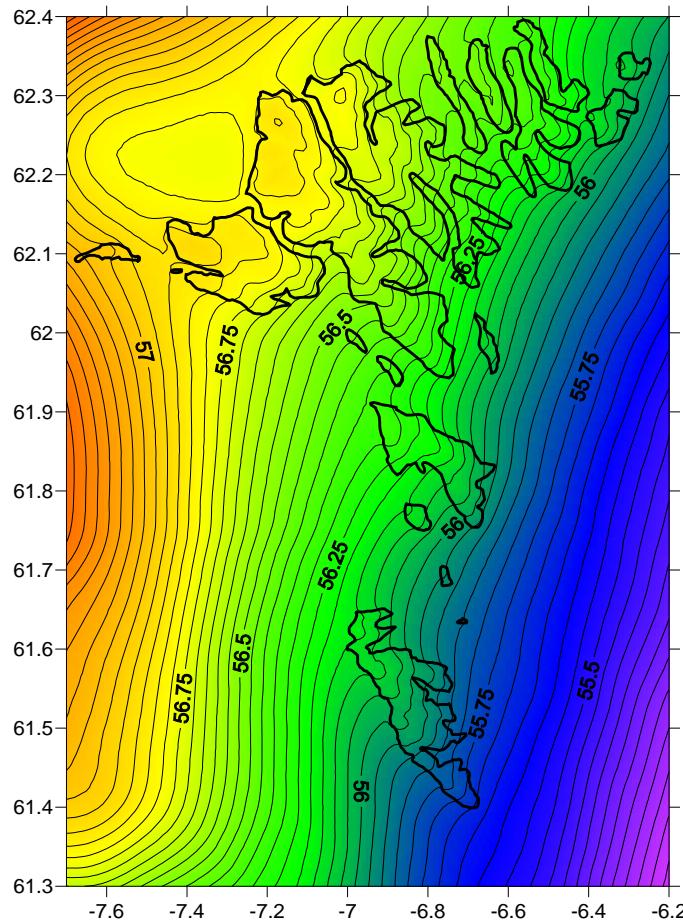


Fig. 1. Den gravimetriske geoide brugt til tilpasning: fo_geoid10. Vist med 5 cm kontur interval.

Tilpasning af den Færøske geoide – data og resultater

Der er modtaget 3 sæt filer til tilpasning fra KMS udjævningssystem. Filerne er kommet med formelle fejestimer fra udjævning. Hvert fil-sæt består af 2 filer med henholdsvis ellipsoidehøjder og koter. Fra filerne er der beregnet observerede GPS-geoidehøjder ved (1). De tre sæt filer dækker:

- 1) Punkter med nivelleret kote og GPS, samt fejlskøn. GPS-fejlskøn varierer fra 1 mm til 6 cm, nivellelement fejlskøn er under 5 mm.
- 2) Punkter med koter fra vandstandsmåling og GPS, fejlskøn angivet som ca. 2 cm.
- 3) Punkter med koter fra zenith distancer, fejlskøn varierer fra 3 til 19 cm for zd-koter, og næste tilsvarende fra GPS.

De modtagne data er angivet i Appendix A, sammen med residualer fra den endelige geoidetilpasning.

Der er eksperimenteret en hel del med forskellige geoidetilpasninger, med både ”hård” og ”blød” tilpasning. Der er anvendt den angivne fejestimat som apriori fejl ved N-værdierne, dog med en minimal apriori fejl σ på typisk 2-3 cm, for at undgå de helt urealistisk lave mm-niveau

fejlestimer. Fig. 2-3 viser korrektionsfladen ε fra en tilpasning baseret på nivellelement og vandstandsmåling med a priori minimumfejl σ på 3 cm, og korrelationslængde 50 km, svarende til en "blød" tilpasning. Det ses fra figurerne at der er problemer med bias i vandstandsmålinger (de er næppe mere nøjagtige end 5 cm, samt problemer med GPS måling ved Kollafjördur.

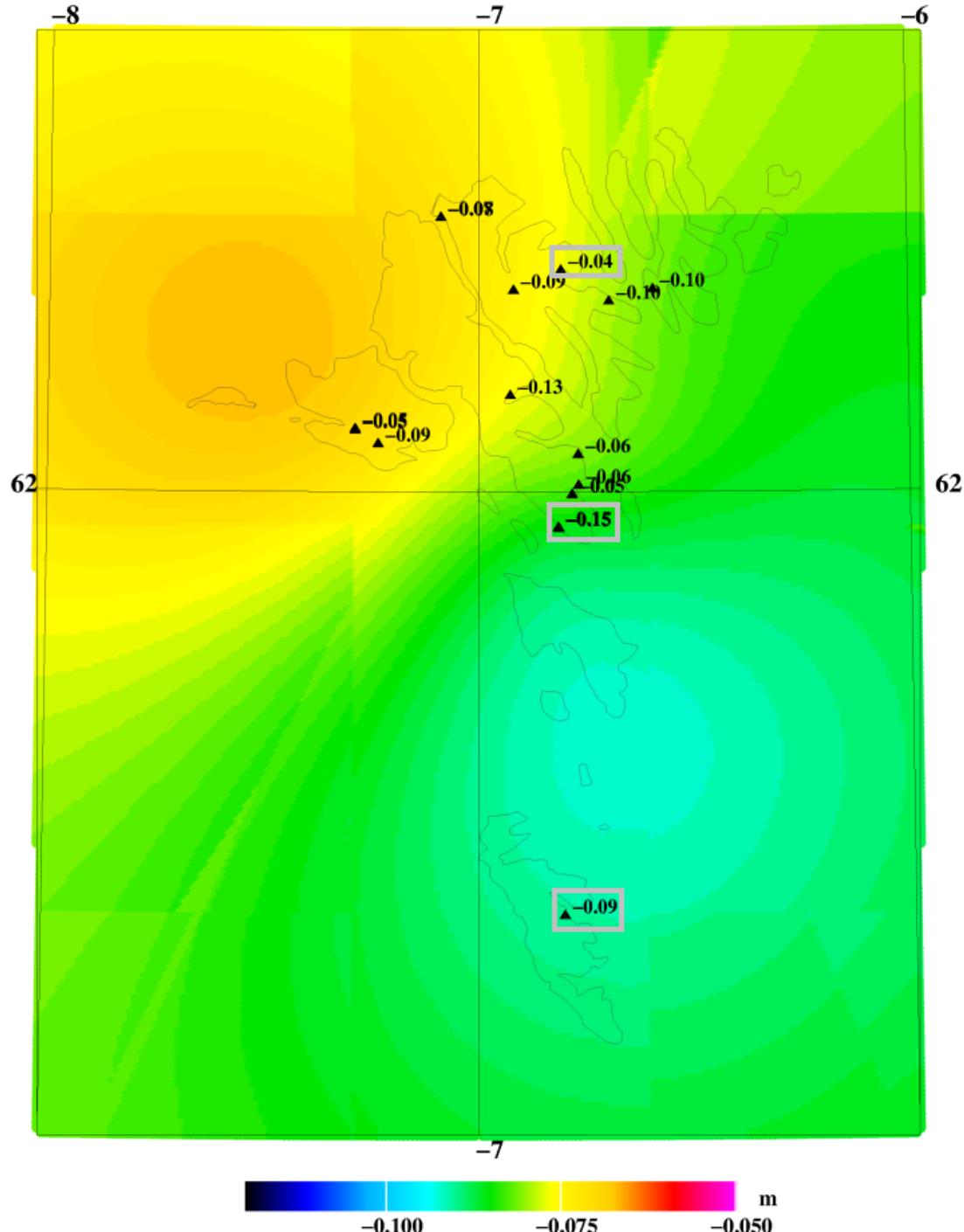


Fig. 2. N -observationer (difference $N - N_{Fogeoide10}$) samt korrektionsfladen for nivellelement og vandstandsmålinger. De går firkanter viser vandstandsmålingerne, som tilsyneladende har et bias i Fuglefjördur og Gamlarætt. Alene vandstandsmålingen på Suderoy er derfor benyttet til den endelige geoide.

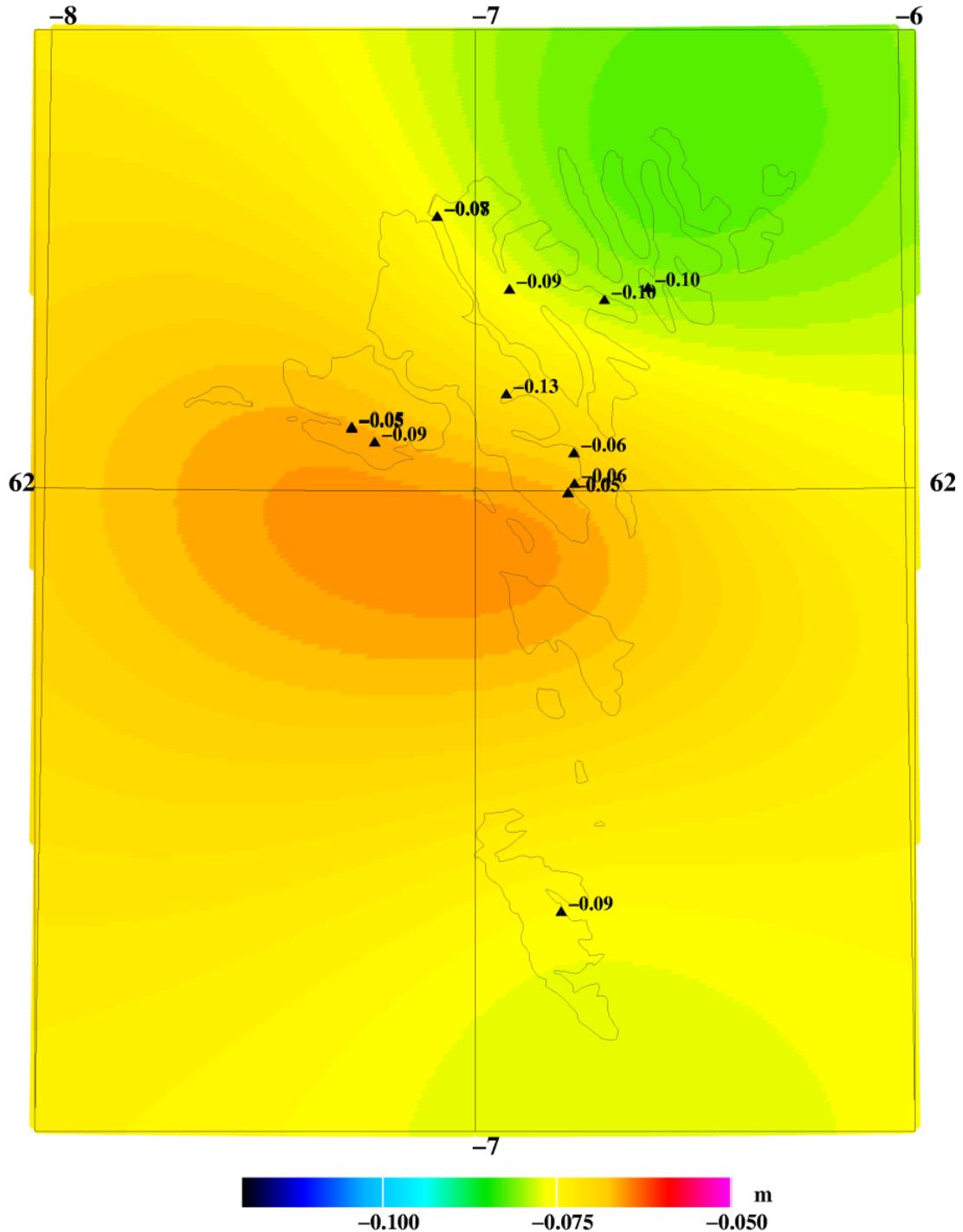


Fig. 3. N-observationer samt korrektionsfladen for nivellelement og kun vandstandsmåling på Suderoy, med GPS punktet 19761 Kollafjördur slettet (dette GPS punkt har en apriori GPS fejl på 6 cm, og giver en tilsvarende anomal observation i N). Dette er plottet svarende til den endelige geoide tilpasning FOGEOID2011.

Fig. 4 og 5 viser differencerne mellem geoidehøjder fra zenith-distancekoter og *fogeoid10* geoiden, samt den tilhørende interpolationsflade. Det ses at zenithdistancerne har bias i forhold til nivellelementet, og at deres nøjagtighed generelt ikke er bedre en omkring 5 cm.

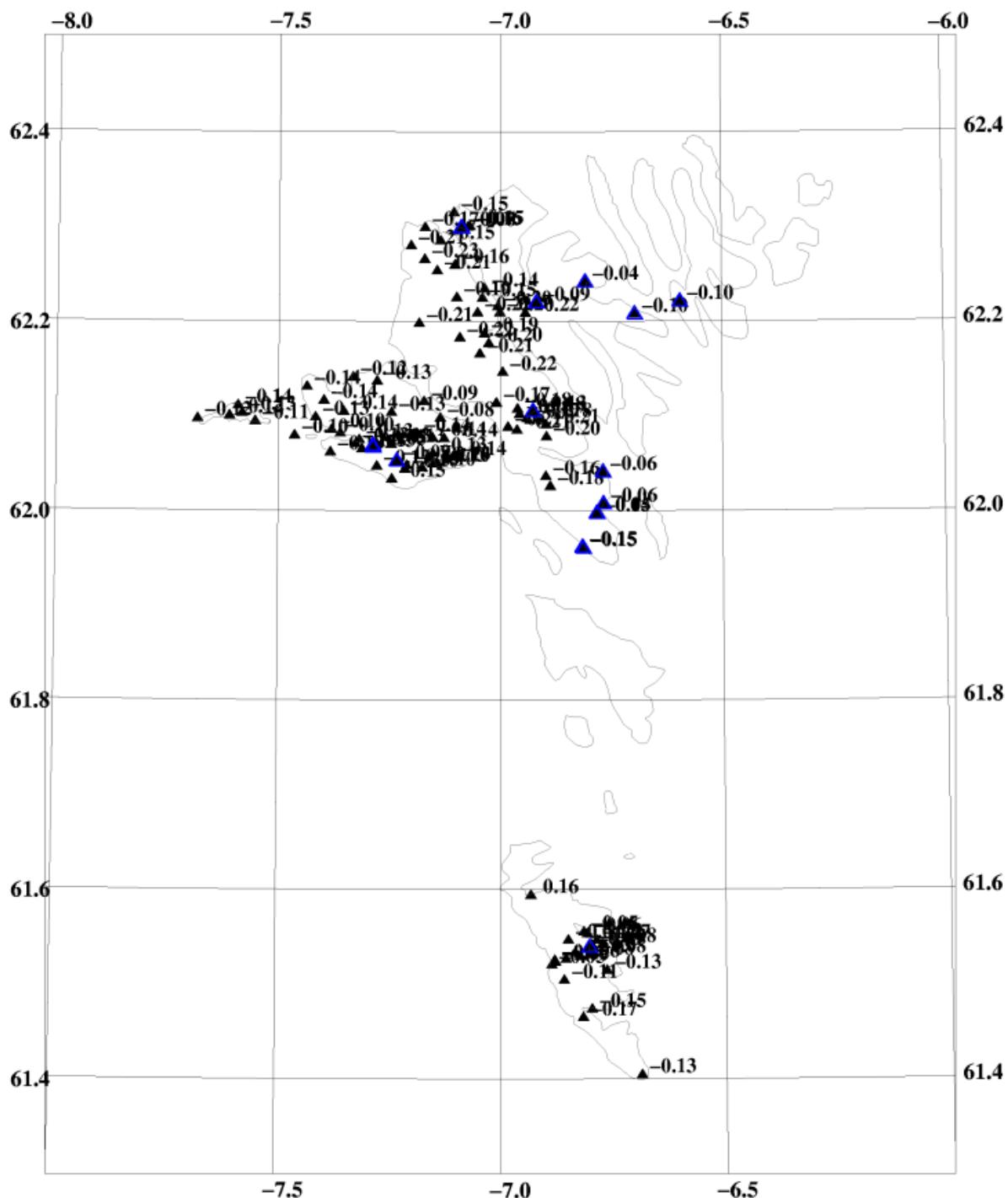


Fig. 4. Differencer (m) mellem N fra GPS-zenithdistancer og den gravimetriske geoide "fogeoid10".
Blå-markerede punkter er nivellerede punkter og vandstandsobservationer.

På grund af den relativt store fejl på zenithdistancerne, er den endelige geoidetilpasning derfor alene foretaget på nivellementsdata + den enlige vandstandsmåling på Suderoy, d.v.s. med en korrektionsflade svarende til Fig. 3. Det er valgt at medtage Suderoy vandstandsmålingen da distancen til Suderoy er så lang, at der næppe kan forventes en bedre geoideoverførsel end med vandstandsmålingen.

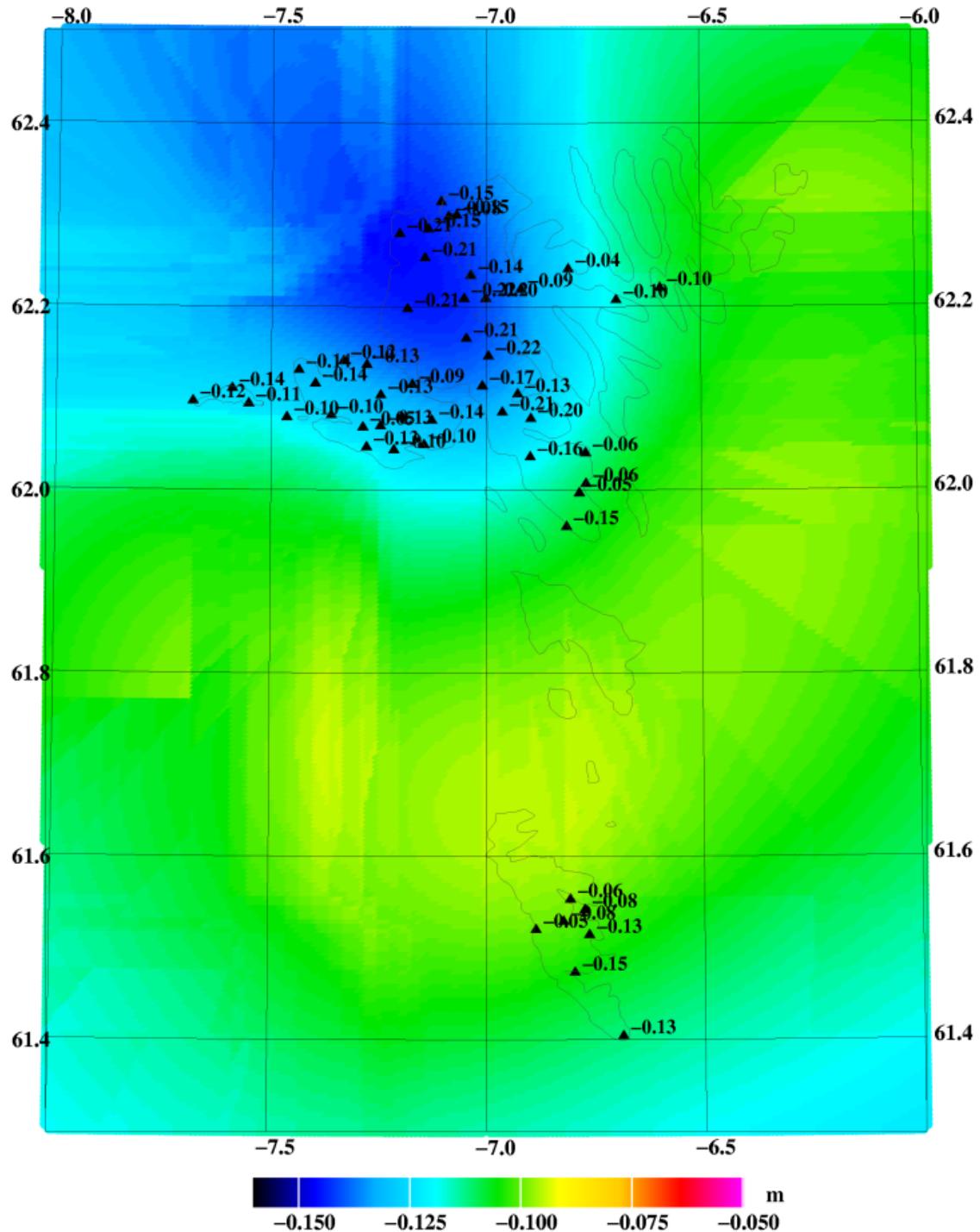


Fig.5. Differencer og tilpasningsflade for punkterne vist i Fig. 4. For overskuelighed er kun N-data punkter udtyndet til ca. 5 km indbyrdes afstand vist. Bemærk forskellen i skala i forhold til Fig. 2 og Fig. 3.

Sammenligninger mellem a priori og post-fit fejl er vist i Tabel 1 for de forskellige kotesæt. Tabellen bekræfter at geoiden på de nordlige øer sandsynligvis har en nøjagtighed omkring 2 cm, konsistent med den forventede nøjagtighed. Zenithdистancer og vandstandsmålinger er derfor ikke nøjagtige nok til at forbedre geoiden, og det er derfor at tilpasningen alene er foretaget på nivellelement og Suderoy vandstandsmålingen (zenith-distance N-værdier er konsistente her).

Tabel 1. Sammenligning mellem GPS-bestemte N-værdier og de forskellige geoider

Enhed: m	Antal pkt	Middelværdi	Std.afv.
N-obs fra nivellelement minus <i>fogeoid10</i>	15	-0.074	0.025
Som ovenfor, efter fit		-0.003	0.022
N-obs fra nivellelement - <i>fogeoid10</i> , undt Kollafj	14	-0.070	0.021
Som ovenfor, efter fit		-0.001	0.018
N-obs fra alle data minus <i>fogeoid10</i>	109	-0.131	0.051
Som ovenfor, efter fit		-0.004	0.039
Forskel N (fra zd) minus FOGEOID2011			
Hele området (som Fig. 5 – excl. Hvalba)	91	-0.072	0.048
Kun Suderoy	19	-0.004	0.039

Den endelige tilpassede Færøske geoidemodel – FOGEOID2011 – er vist i Fig. 6 og 7, og er tillige tilgængelig med interpolationsprogrammet ”grid_int”. Geoidefilen er givet i GRAVSOFT grid format med ca. 500 m opløsning ($0.005^\circ \times 0.01^\circ$). GRAVSOFT gridformatet er defineret af en label efterfulgt af Ø-V rækker fra N til S, se ref [3].

Resume

Den endelige GPS tilpasning af geoiden er alene foretaget til nivellelement samt vandstandsmålingen på Suderoy. Tilpasningen viser en konsistent på bedre end 2 cm på de centrale øer.

Det bør overvejes at genmåle 19761 Kollafjördur med GPS, da dette punkt sandsynligvis er fejlmålt (og af samme grund ikke er brugt i tilpasningen)

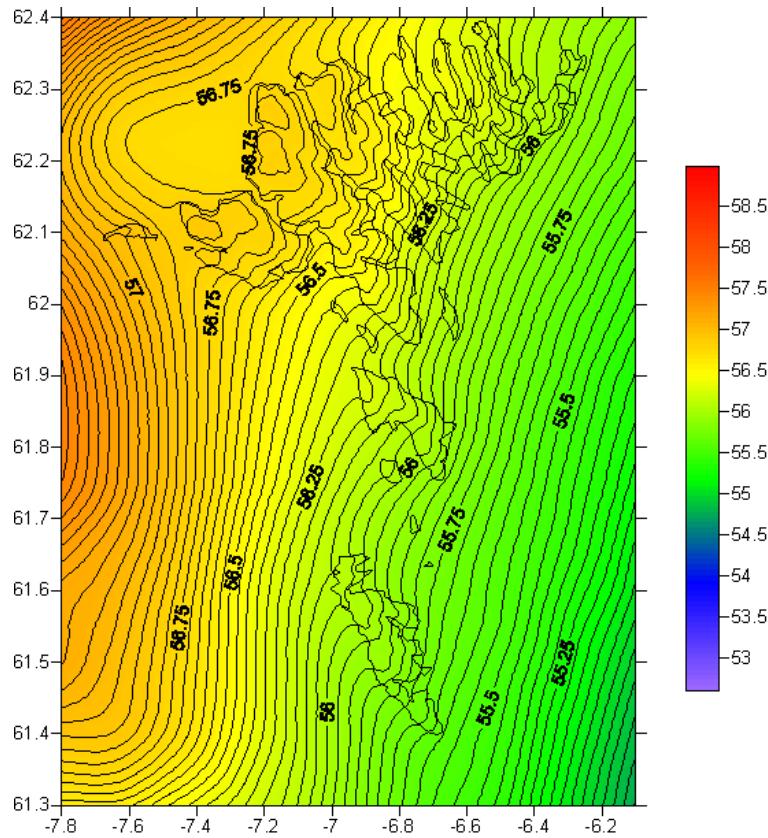


Fig. 6. FOGEOID2011. 5 cm konturinterval

